


Пятая всероссийская конференция
«Вычислительный эксперимент в аэроакустике»
22 – 27 сентября 2014 года, г.Светлогорск



Численное моделирование задач газовой динамики и аэроакустики на вычислительных системах с графическими ускорителями

И.С. Меньшов, ИПМ РАН им. М.В. Келдыша
П.В. Павлухин, НИИ «Квант», ИПМ РАН им. М.В. Келдыша

Проблемы решения задач на суперкомпьютерах

- Суперкомпьютеры сегодня и завтра – с массовыми мультитредовыми архитектурами;
- Алгоритмы под них должны обладать достаточной простотой;
- Трехмерные задачи во многих случаях со сложной геометрией и, следовательно, с сетками большого размера;
- Для явных схем (простых для распараллеливания) это влечет уменьшение шага по времени;



Размер задач растет, шаг по времени уменьшается, в результате – стремительный рост вычислительной сложности

Предлагаемые подходы

- Рассмотрим с алгоритмической точки зрения простые методы, но без жесткого ограничения шага по времени;
- Вместо неструктурированных, многоблочных сеток для GPU предпочтительнее использовать декартовы сетки;
- Численный метод должен позволять решать задачи со сложной геометрией, представляемой на декартовой несвязной сетке;

Математическая модель

Стандартная постановка (Эйлера жидкость)

$$\frac{\partial \mathbf{q}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{f}_i}{\partial x_i} = 0 \quad (\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n}) = 0 \quad p = (\gamma - 1) \rho \left(E - \frac{u^2}{2} \right)$$

Альтернативная постановка с специальной правой частью – компенсационным потоком

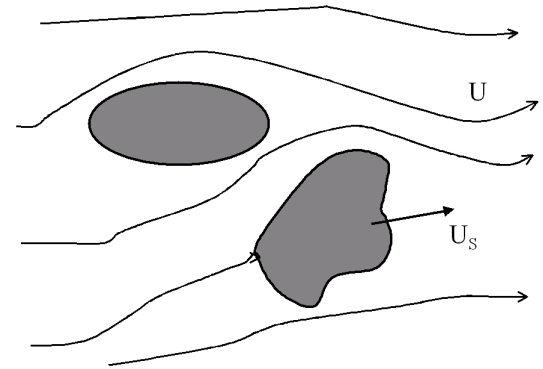
$$\frac{\partial \mathbf{q}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{f}_i}{\partial x_i} = -\mathbf{F}_w$$

$$F_w = \begin{pmatrix} \rho(\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n}) \\ \rho(\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n})\mathbf{U} + (p - p_w)\mathbf{n} \\ \rho(\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n})E + (p\mathbf{U} - p_w\mathbf{U}_s, \mathbf{n}) \end{pmatrix} \delta(\mathbf{x}, \Gamma)$$

p_w – мгновенная реакция со стороны жесткой стенки

$$u = (\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n}) < 0 \quad p_w = p \left[1 + \frac{\gamma(\gamma+1)}{4} M^2 + \sqrt{\gamma^2 M^2 + \frac{\gamma^2(\gamma+1)^2}{16} M^4} \right]$$

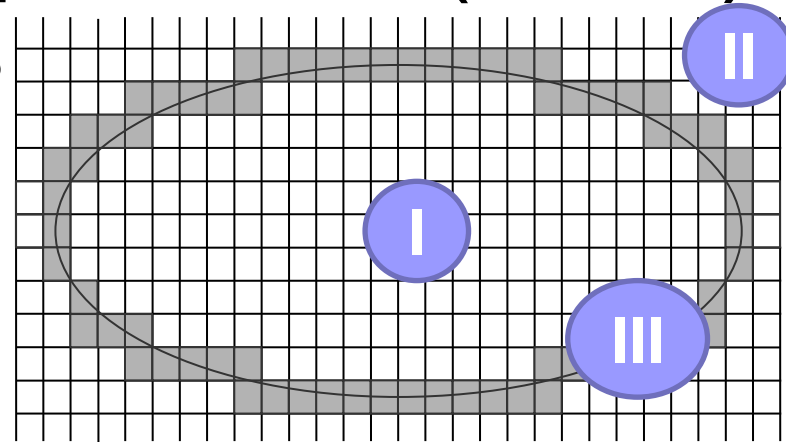
$$u = (\mathbf{U} - \mathbf{U}_s, \mathbf{n}) > 0 \quad p_w = p \left[1 - \frac{\gamma-1}{2} M \right]^{\frac{2\gamma}{\gamma-1}}$$



Метод свободной границы (FBM)

Ω - объемлющее сеточное разбиение

D - твердое включение с $\Gamma = \partial D$



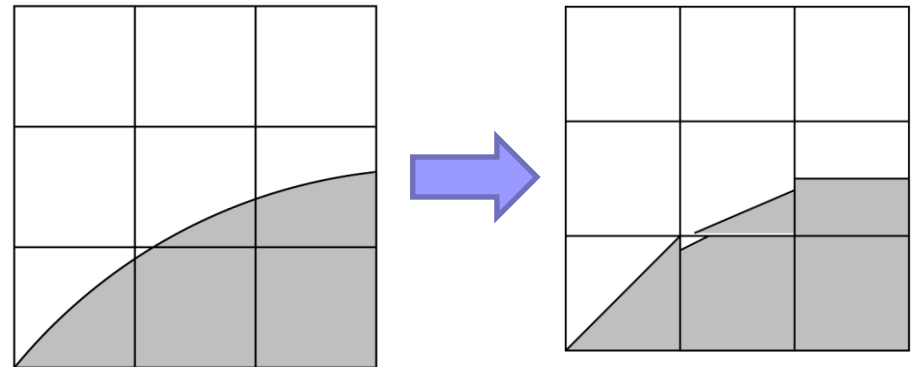
3 типа ячеек:

I. Внутри тв включения $c_i \subset D$

II. Вне тв включения $c_i \subset \Omega \setminus D$

III. Пересекающие Γ - $c_i \cap \Gamma \neq \emptyset$

В ячейках типа III
выполняется линейное
приближение Γ



По всем ячейкам из Ω выполняется сквозной
единообразный расчет.

Численный метод

$$\frac{\partial \mathbf{q}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{f}_i}{x_i} = -\mathbf{F}_w$$

- дискретизация по пространству методом конечного объема;
- метод С. К. Годунова вычисления потоков на гранях ячеек;
- второй порядок точности по времени и пространству;

$$v_i \frac{\partial \mathbf{q}_i}{\partial t} = -\sum_{\sigma} s_{\sigma} \cdot \mathbf{f}_{\sigma} + v_c \cdot \mathbf{f}_c$$

Явная схема, устойчива с $\Delta t \leq \lambda(\mathbf{q}_i^n)$

$$\mathbf{q}_i^{n+1} = \mathbf{q}_i^n - \frac{\Delta t}{v_i} \sum_{\sigma} s_{\sigma} \cdot \mathbf{f}_{\sigma}(\mathbf{q}^n) + \frac{\Delta t}{v_i} \cdot v_c \cdot \mathbf{f}_c(\mathbf{q}^n)$$

Гибридная явно-неявная схема

$$\mathbf{q}_i^{n+1} = \mathbf{q}_i^n - \frac{\omega_i \Delta t}{v_i} \sum_{\sigma} s_{\sigma} \cdot \mathbf{f}_{\sigma}(\mathbf{q}^{\omega}) + \frac{\Delta t}{v_i} \cdot v_c \cdot \mathbf{f}_c(\mathbf{q}^{n+1})$$

$$t^{\omega} = \omega t^n + (1 - \omega) t^{n+1}$$

$$\mathbf{q}_i^{\omega} = \mathbf{q}_i^n + (1 - \omega_i)(\mathbf{q}_i^{n+1} - \mathbf{q}_i^n)$$

Схема абсолютно устойчива при $\omega_i = \min\left(1, \frac{\lambda(\mathbf{q}_i^{\omega})}{\Delta t}\right)$

Численный метод

$$\left(1 + \frac{(1-\omega_i)\Delta t}{\Delta \tau}\right) \delta q_i^s = -R_i^s - \frac{\Delta t}{v_i} \sum_{\sigma} s_{\sigma} \cdot \delta f_{\sigma} + \frac{\Delta t}{v_i} \cdot v_c \cdot \delta f_c$$

Итерационная невязка:

$$R_i^s = \frac{1}{v_i} (\sum_{\sigma} s_{\sigma} \cdot f_{\sigma}(q^{\omega,s}) + \omega_i \Delta q_i^s) + \frac{v_c}{v_i} \cdot f_c(q^{n+1,s})$$

$$\delta q_i^s = q_i^{n+1,s+1} - q_i^{n+1,s}$$

$$\Delta q_i^s = q_i^{n+1,s} - q_i^n$$

$$A \delta^s q = R$$

- СЛАУ для определения
итерационного инкремента

Метод **LU-SGS**:

$$\text{Факторизация: } A = L + D + U \approx (L + D) * D^{-1} * (U + D)$$

$$\text{Forward: } (L + D) \widetilde{\delta^s q} = R$$

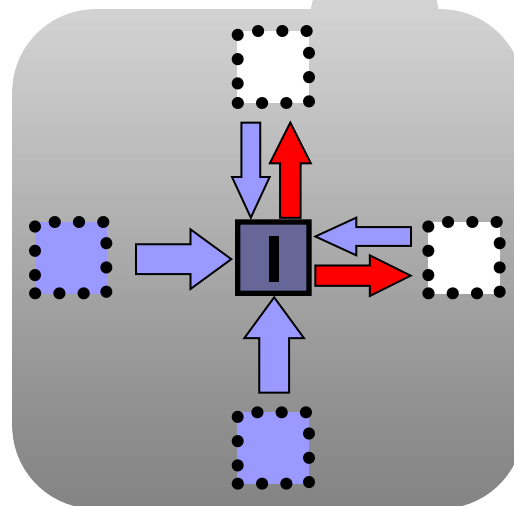
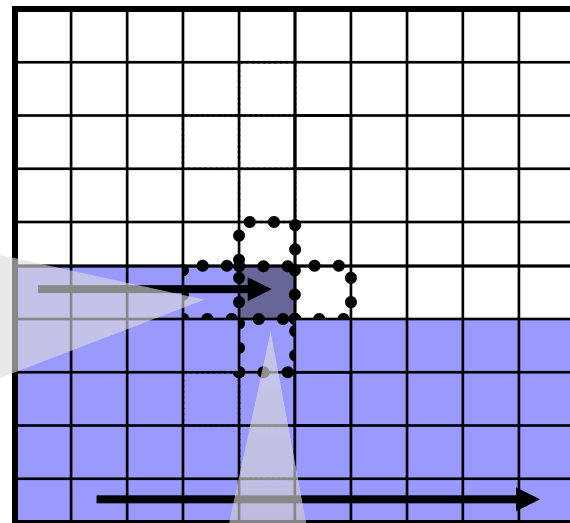
$$\text{Backward: } (U + D) \delta^s q = D \widetilde{\delta^s q}$$

Порядок обхода ячеек расчетной области, неявная схема:

```
if (I > J) { //сосед обсчитан
    ...
    cell[I] = f1(cell[J]);
    ...
}

if (I < J) { //сосед не обсчитан
    ...
    cell[I] = f2(cell[J]);
    cell[J] += ...
}
```

■ -ячейка обсчитана
□ -ячейка не обсчитана

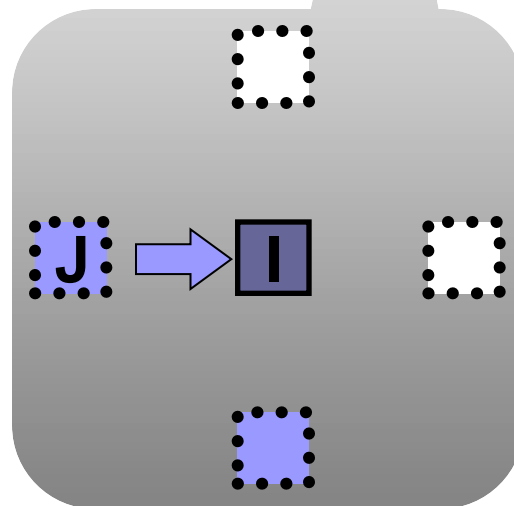
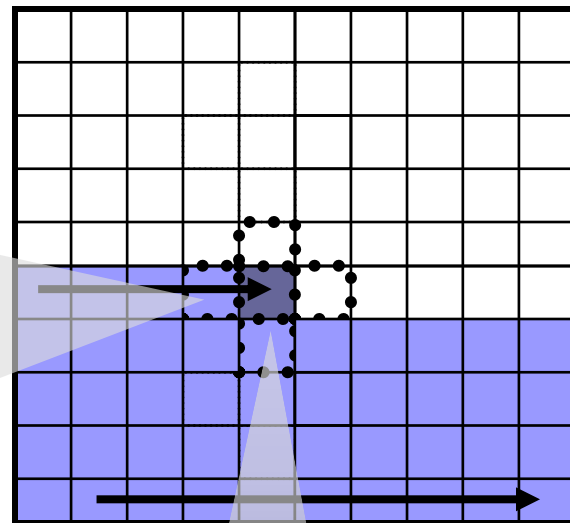


Порядок обхода ячеек расчетной области,
неявная схема:

```
if (I > J) { //сосед обсчитан  
    ...  
    cell[I] = f1(cell[J]);  
    ...  
}
```

```
if (I < J) { //сосед не обсчитан  
    ...  
    cell[I] = f2(cell[J]);  
    cell[J] += ...  
}
```



■ -ячейка обсчитана
□ -ячейка не обсчитана

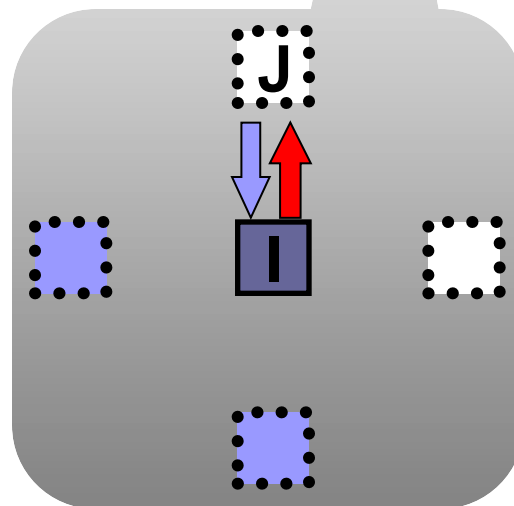
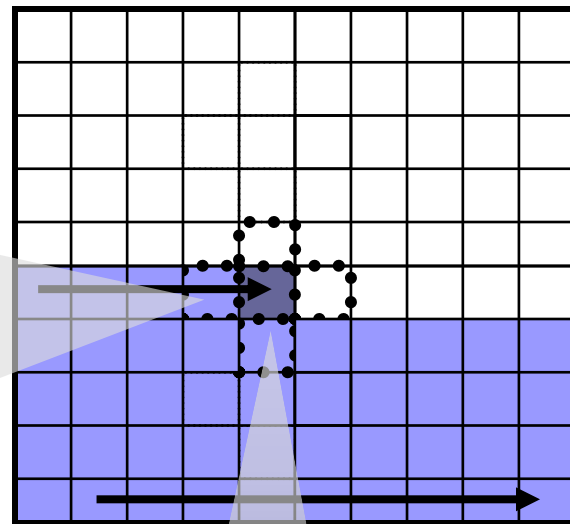


Порядок обхода ячеек расчетной области, неявная схема:

```
if (I > J) { //сосед обсчитан
...
cell[I] = f1(cell[J]);
...
}
```

```
if (I < J) { //сосед не обсчитан
...
cell[I] = f2(cell[J]);
cell[J] += ...
}
```

-  -ячейка обсчитана
-  -ячейка не обсчитана



LU-SGS - распараллеливание

Цель: создать **эффективный** параллельный алгоритм для неявного метода LU-SGS, **в точности** реализующий работу последовательного

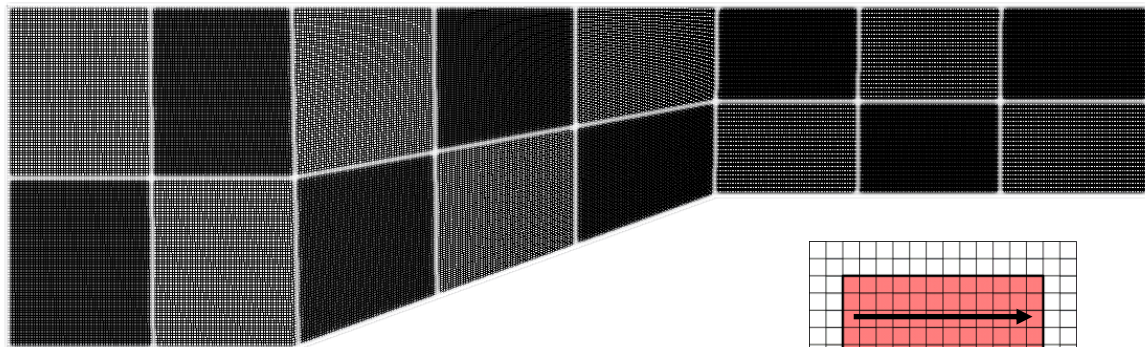
Особенности метода позволяют ввести 2-уровневую параллельность:

- Разделение работы на несколько GPU;
- Работа внутри одного многопоточного GPU;

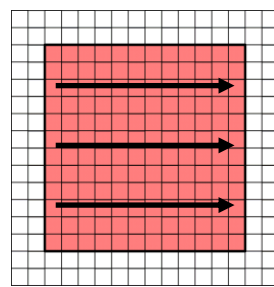
Для этого необходимо выбрать специальный порядок обхода ячеек.

Глобальный порядок обхода ячеек расчетной области

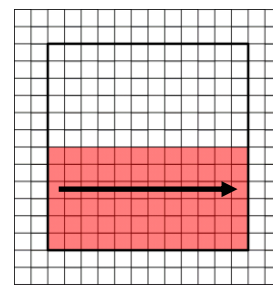
1. Декомпозиция расчетной области – «black» и «white» блоки:



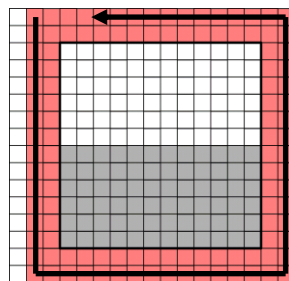
2. Обход блоков (forward):



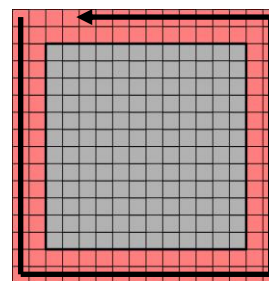
black



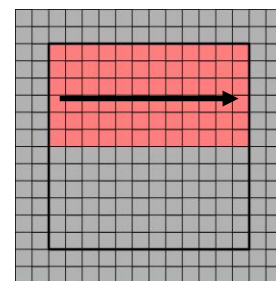
white



white



black

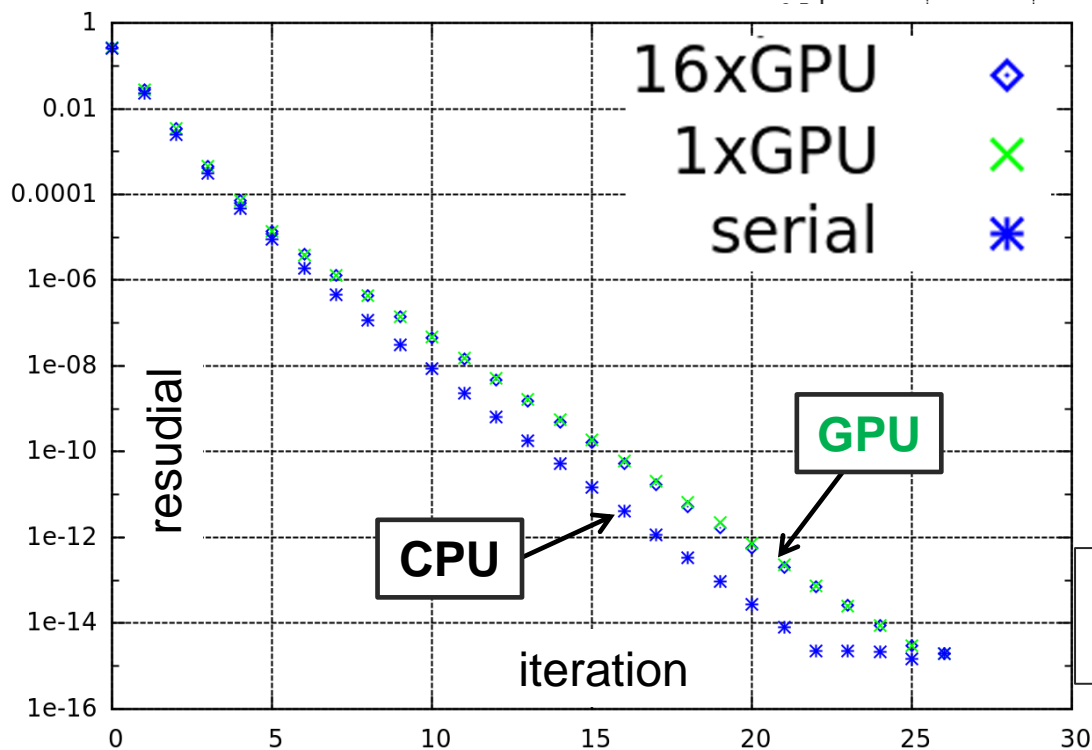
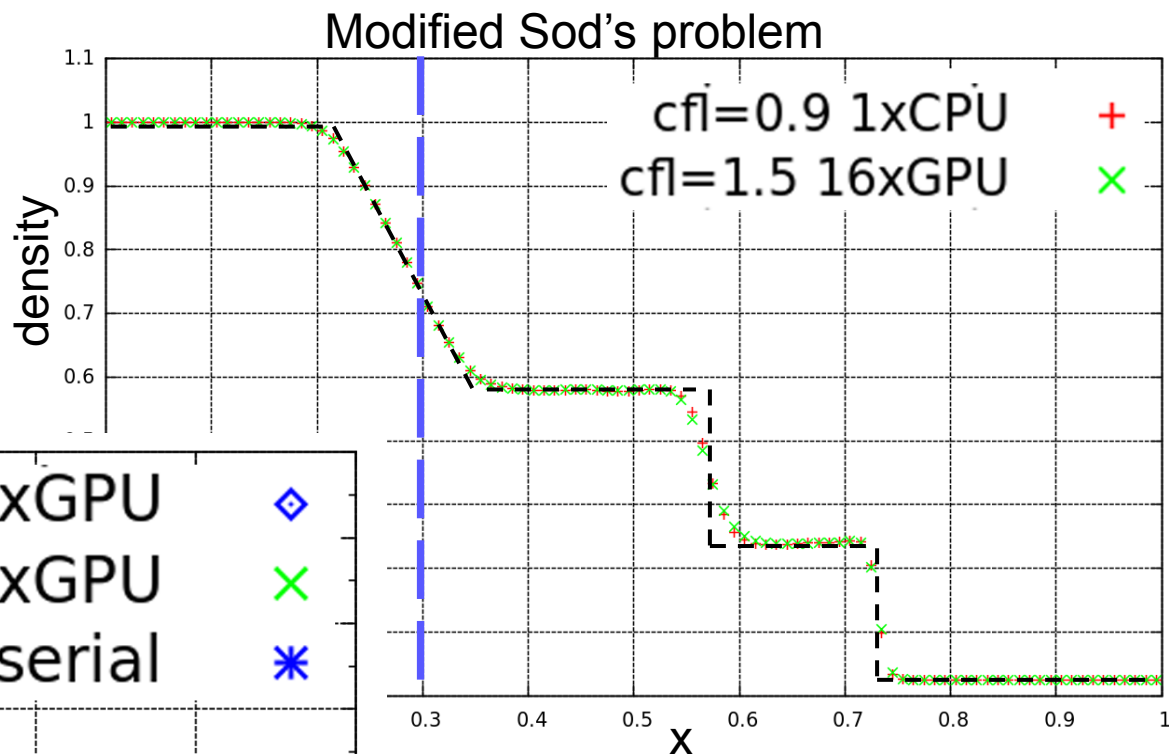


white

- - ячейки обсчитываются
- - ячейки обсчитаны
- - ячейки еще не обсчитаны

Результаты расчетов

1D, Распределение
плотности, $t=0.2$,
100 ячеек



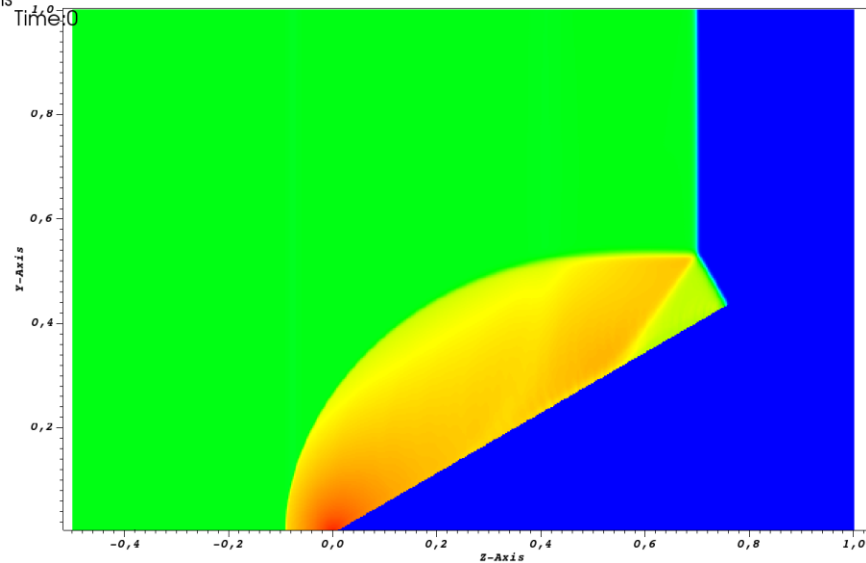
Значение невязки
от числа итераций

Результаты расчетов

**3D, Распределение
давления, $t=0.32$ с,
несвязная декартова
сетка $600 \times 400 \times 6$, метод
свободной границы**

DB: out.cgns
Cycle: 0

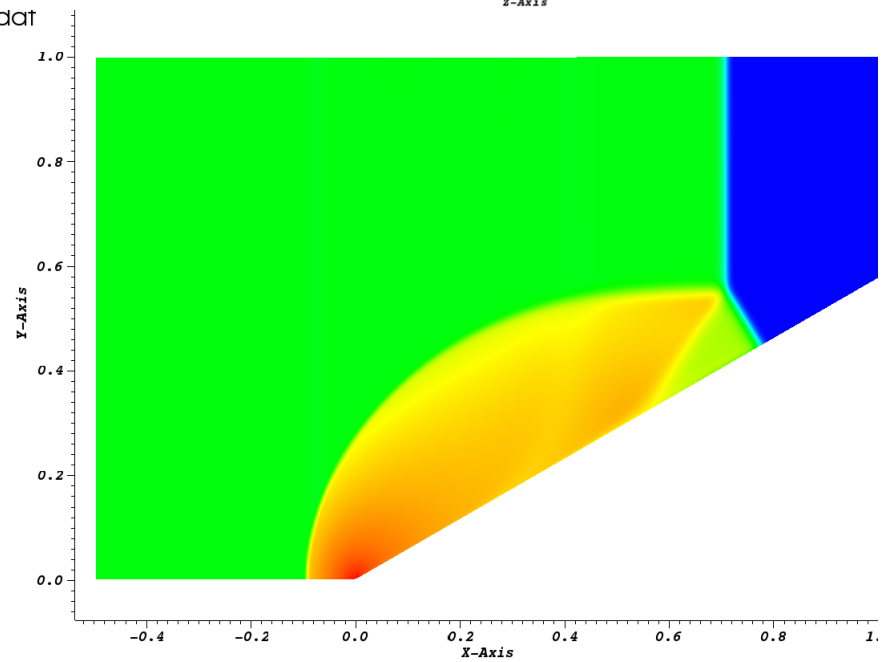
Pseudocolor
Var: Density
Max: 4.857
Min: 1.000



Обтекание клина, $M=2.12$, $\theta=30^\circ$.
Н.у. – ударная волна: до фронта
 $p=1, \rho=1, v=0$, после фронта – с
условием Ренкина – Гюгонио

DB: fig.dat

Pseudocolor
Var: DEN
Max: 4.787
Min: 1.000

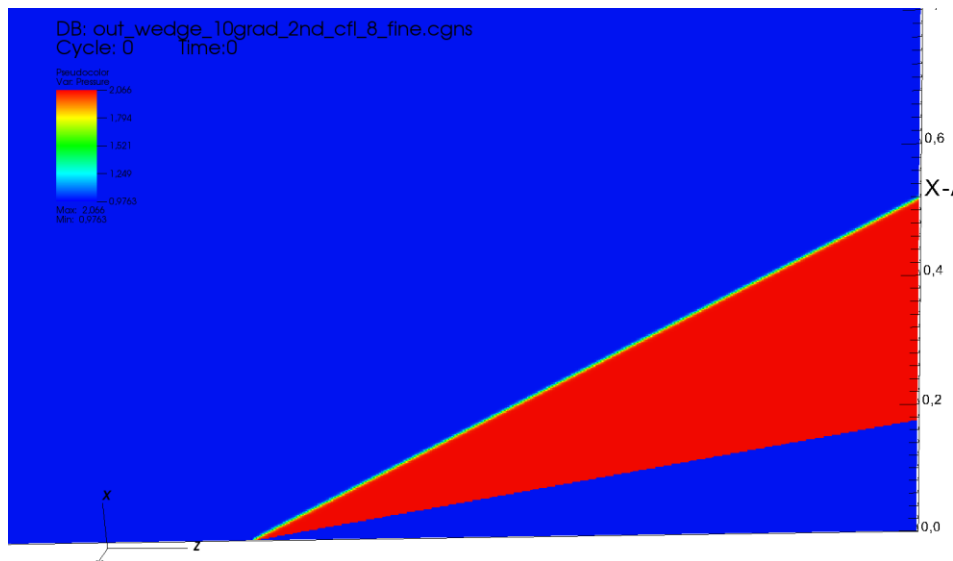


**2D, Распределение
давления, $t=0.32$ с,
связная декартова сетка
 300×200**

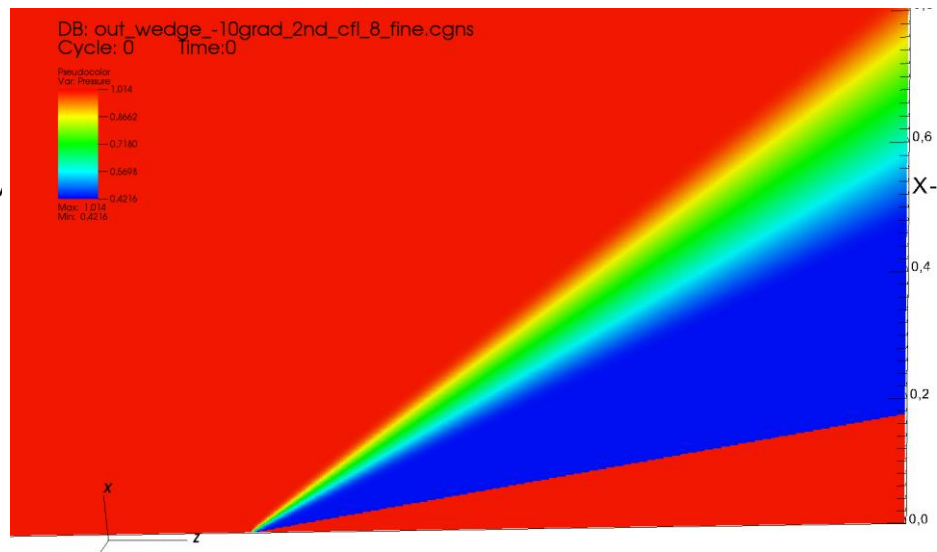
Результаты расчетов

Клин 10° , набегающий поток - $\pm 10^\circ$, $M=3$

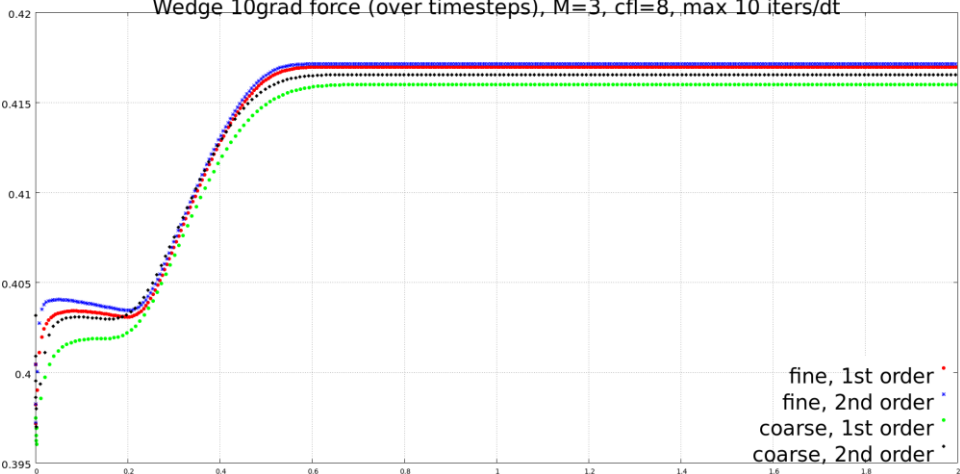
Ударная волна



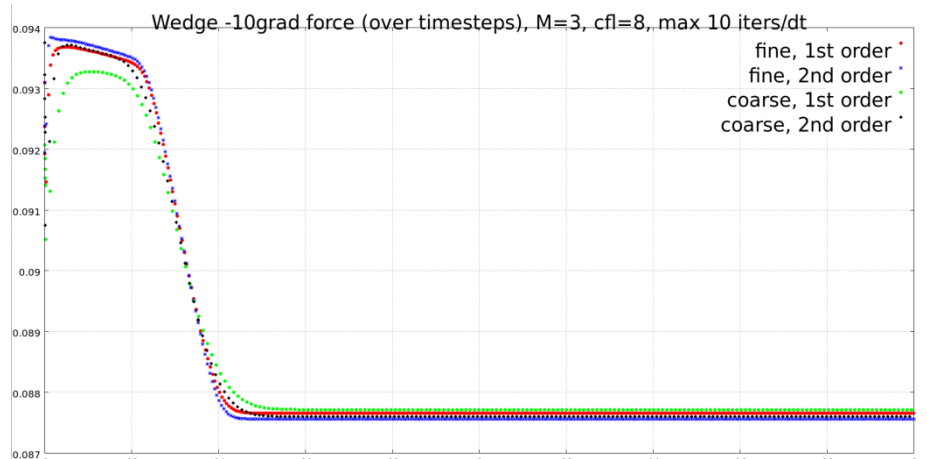
Волна разряжения



Wedge 10grad force (over timesteps), $M=3$, $cfl=8$, max 10 iters/dt

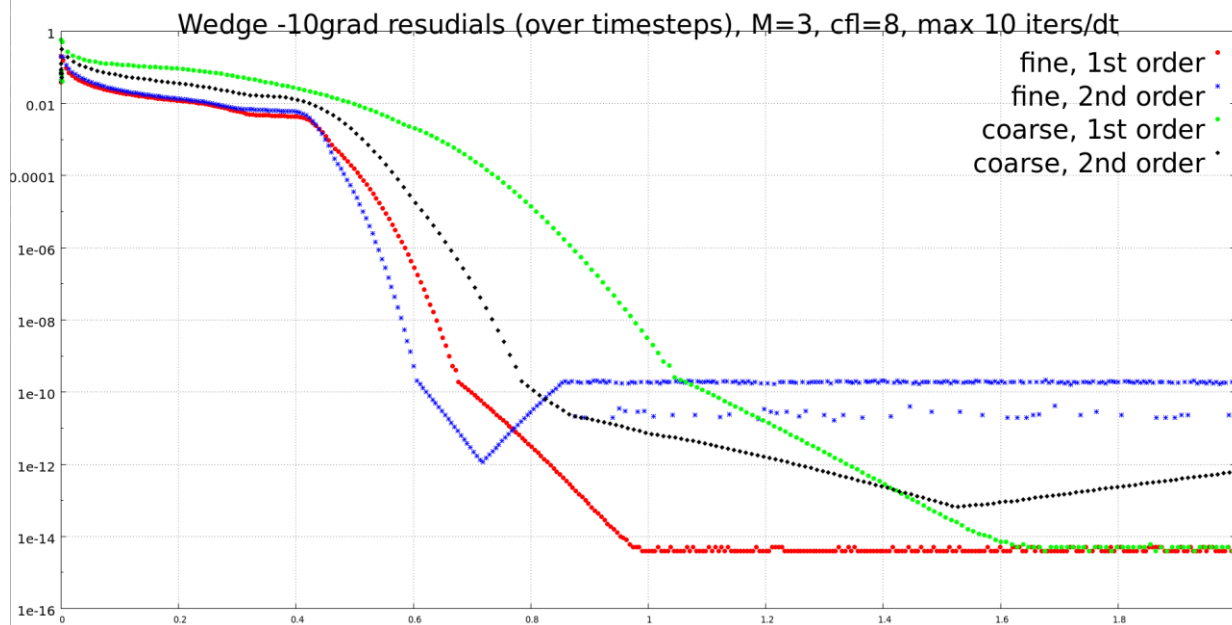
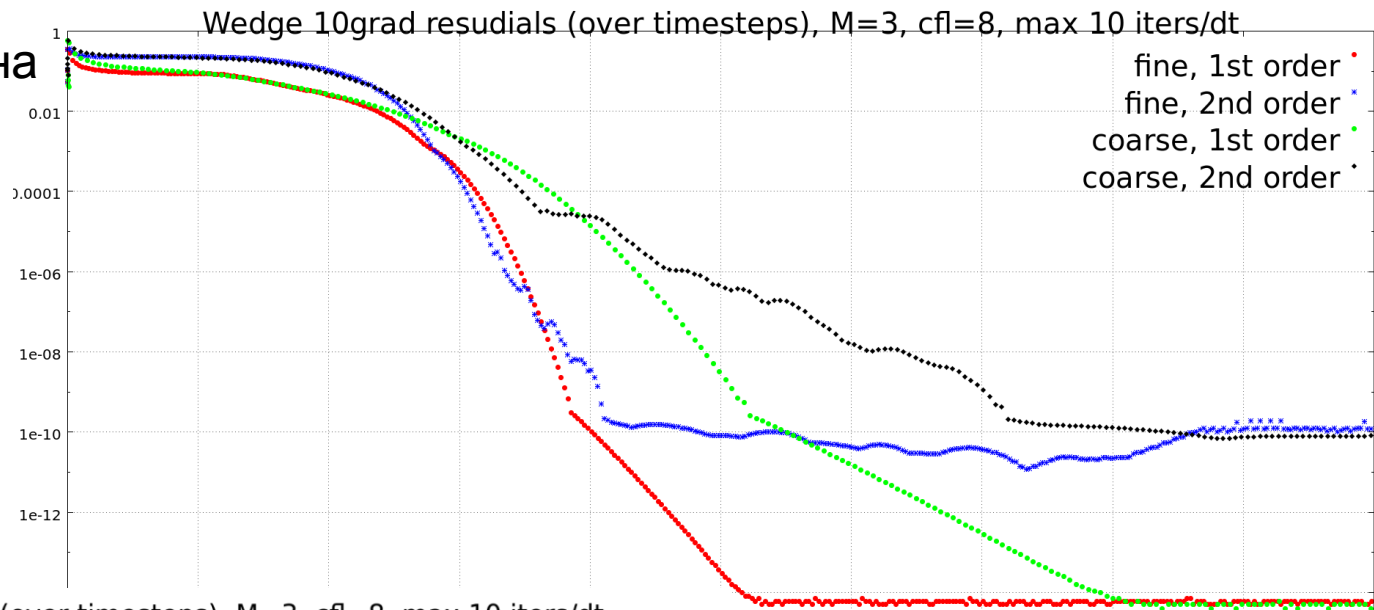


Wedge -10grad force (over timesteps), $M=3$, $cfl=8$, max 10 iters/dt



Результаты расчетов

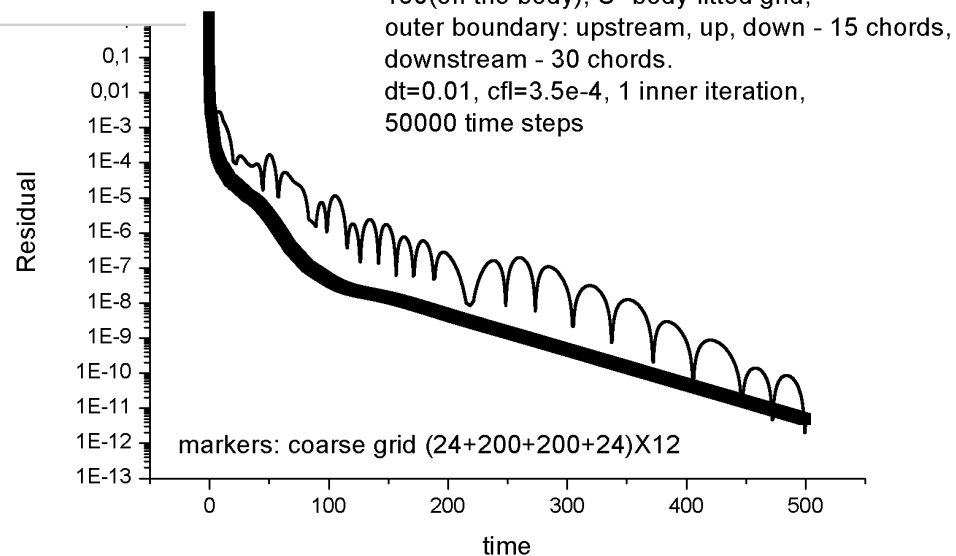
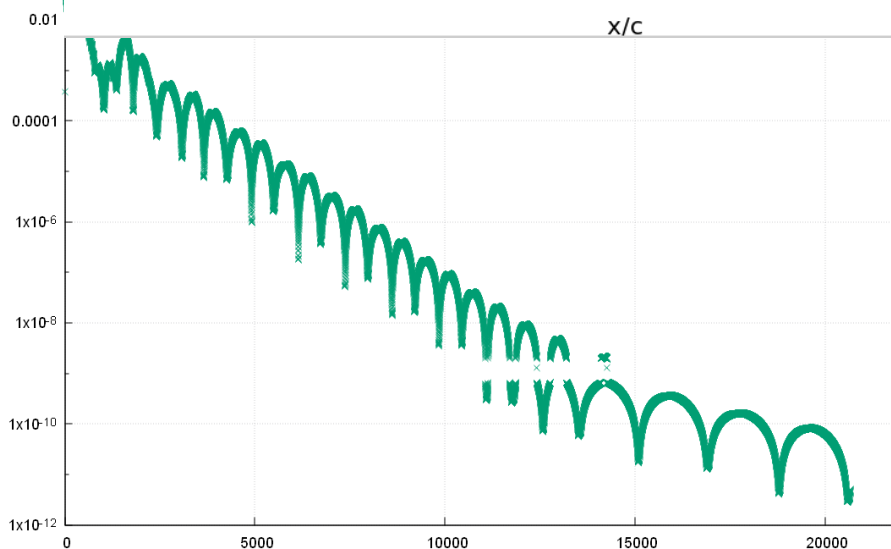
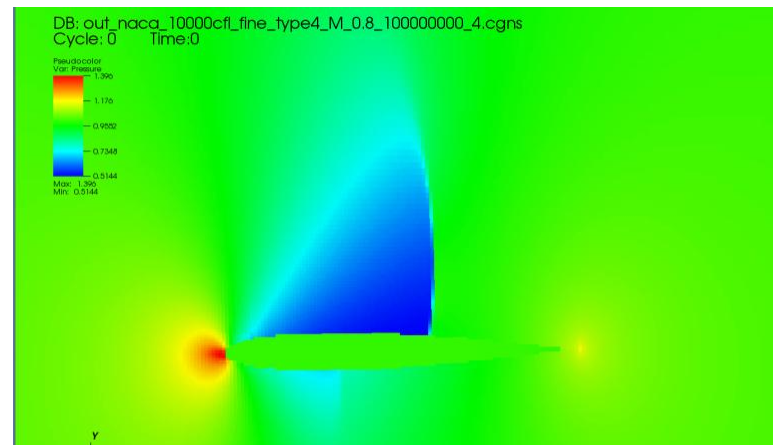
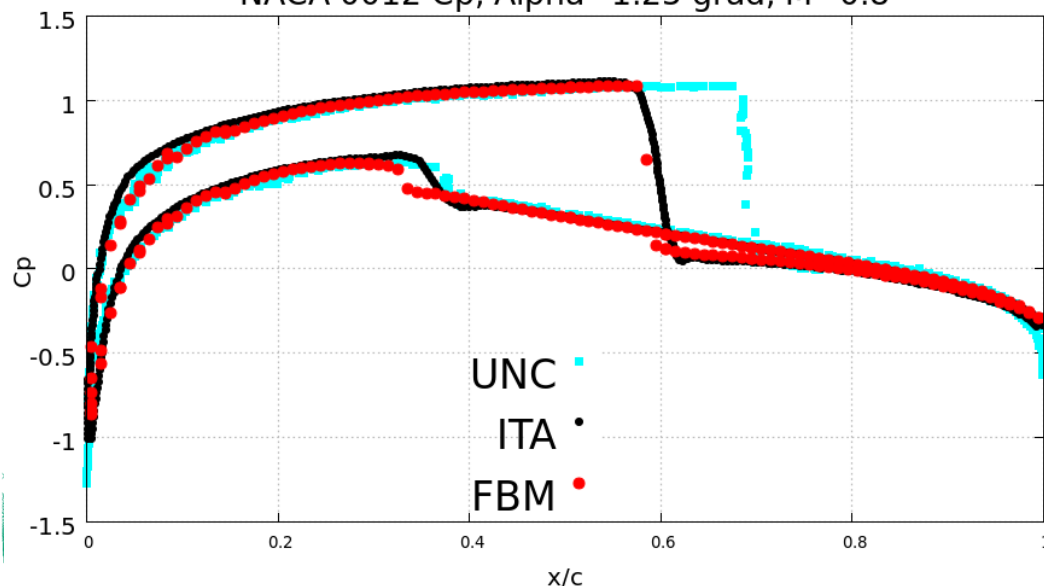
Клин 10°, ударная волна



Клин 10°, волна
разряжения

Результаты расчетов

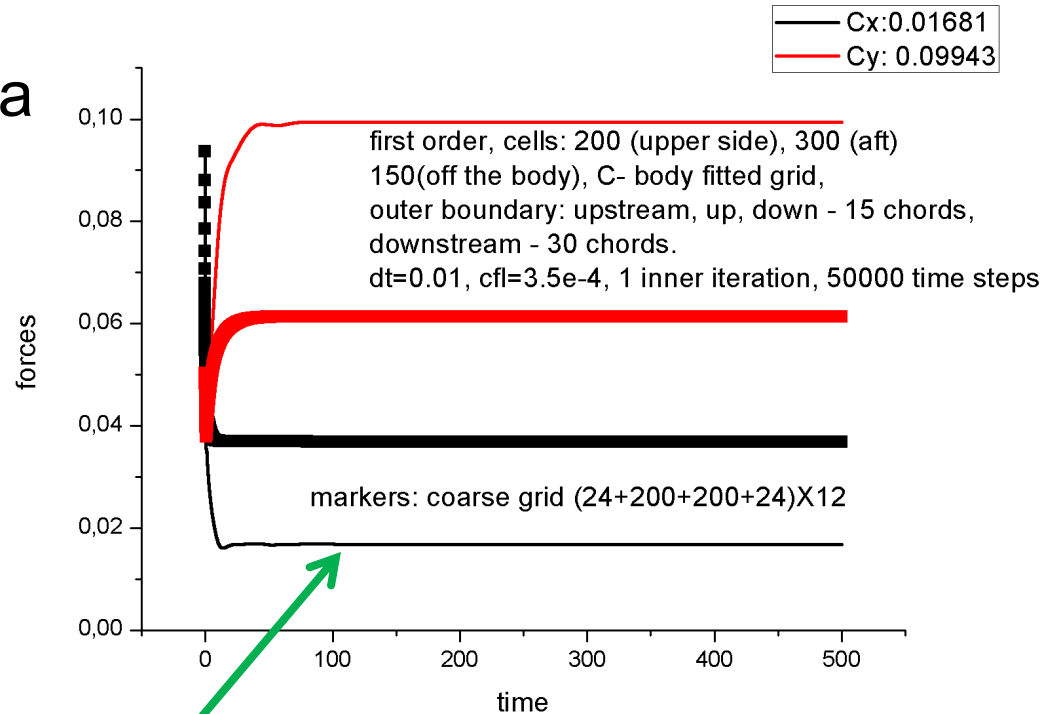
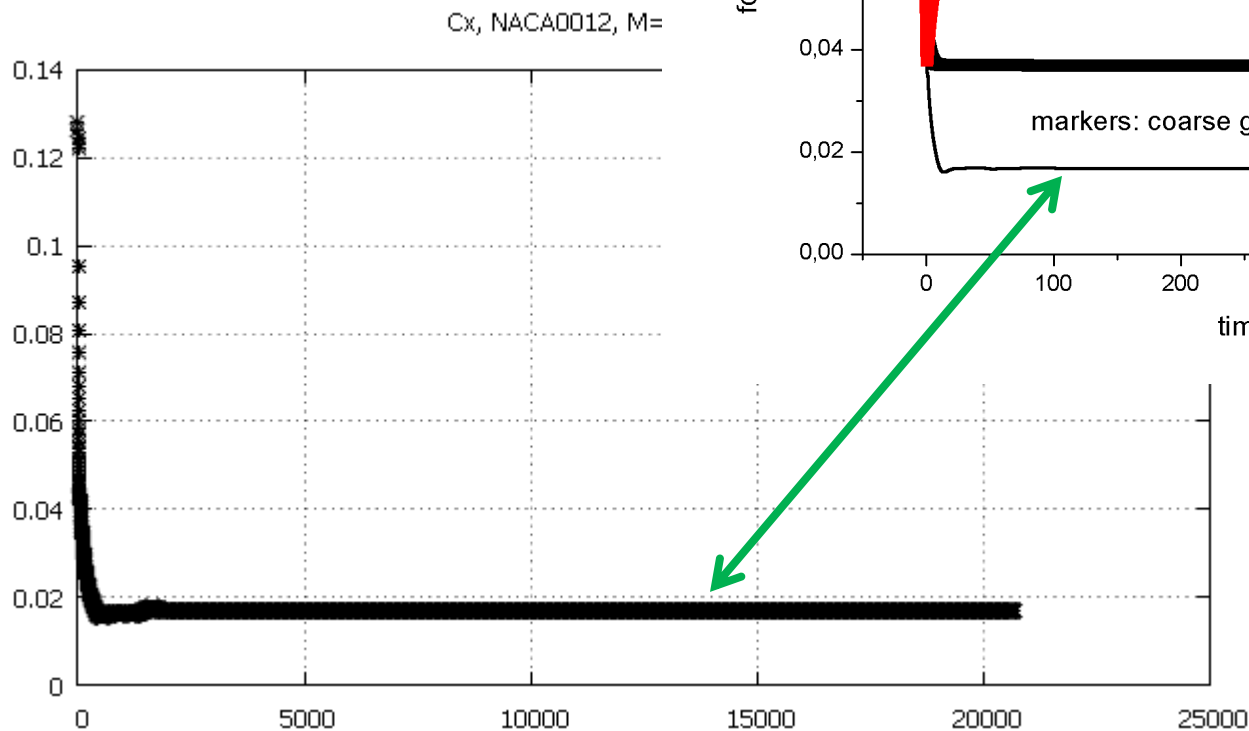
NACA 0012 C_p , $\alpha=1.25$ grad, $M=0.8$



first order, cells: 200 (upper side), 300 (aft)
150(off the body), C- body fitted grid,
outer boundary: upstream, up, down - 15 chords,
downstream - 30 chords.
 $dt=0.01$, $cfl=3.5 \times 10^{-4}$, 1 inner iteration,
50000 time steps

Результаты расчетов

Связная сетка

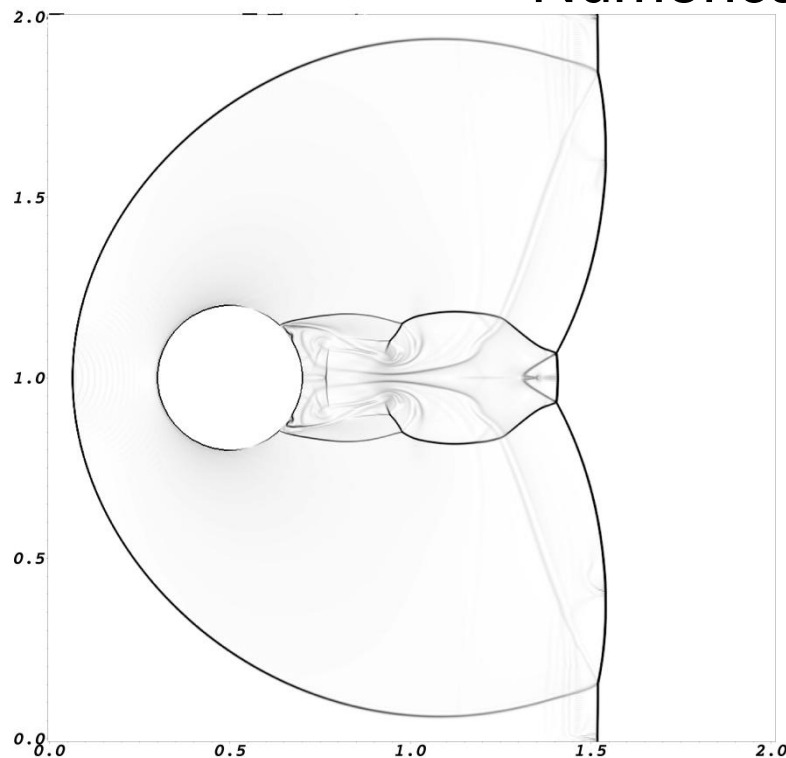


FBM

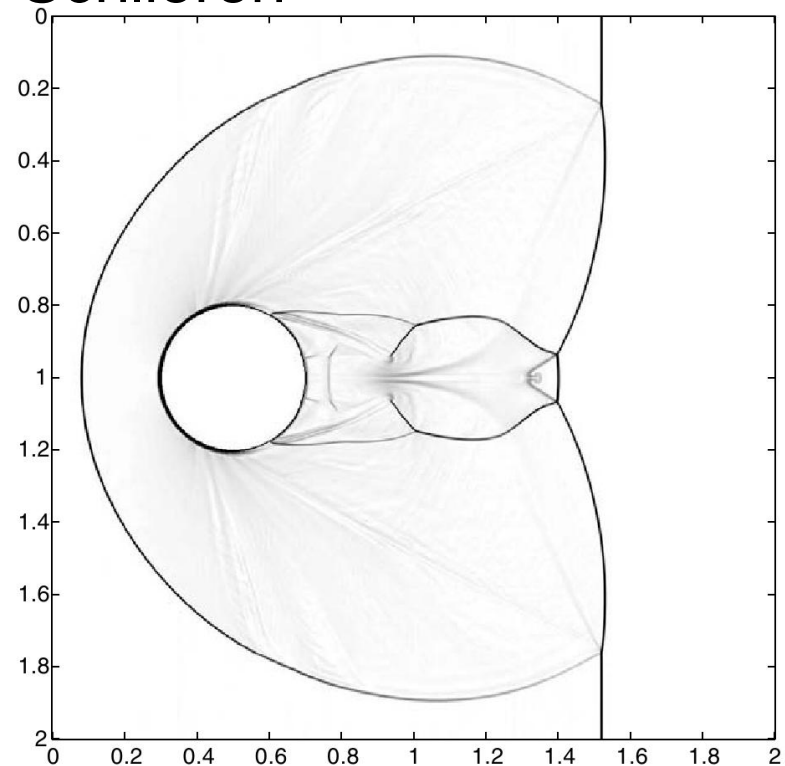
Результаты расчетов

2D, Обтекание цилиндра, $M=3$, 1024×1024 , $t=0.4$

Numerical Schlieren



Free Boundary Method (32 GPU)



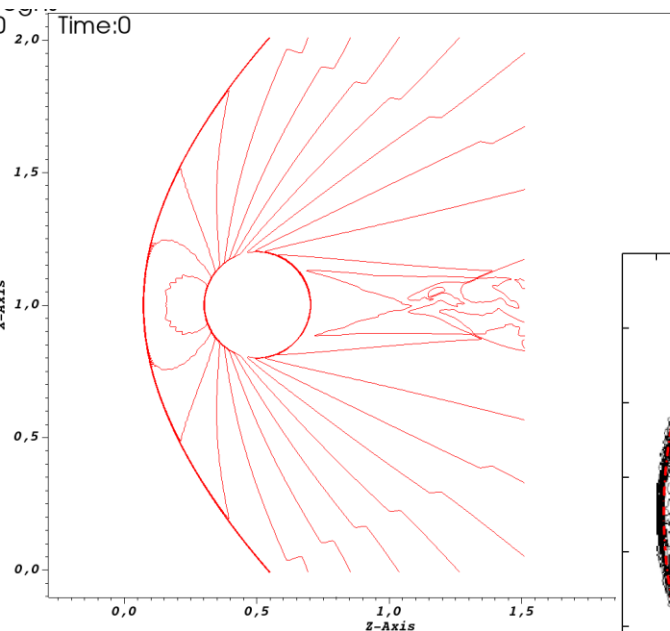
Penalisation Method*

*O. Boirona, G. Chiavassa, R. Donat. *A high-resolution penalization method for large Mach number flows in the presence of obstacles* // Computers & Fluids, N 38, pp 703-714, 2009.

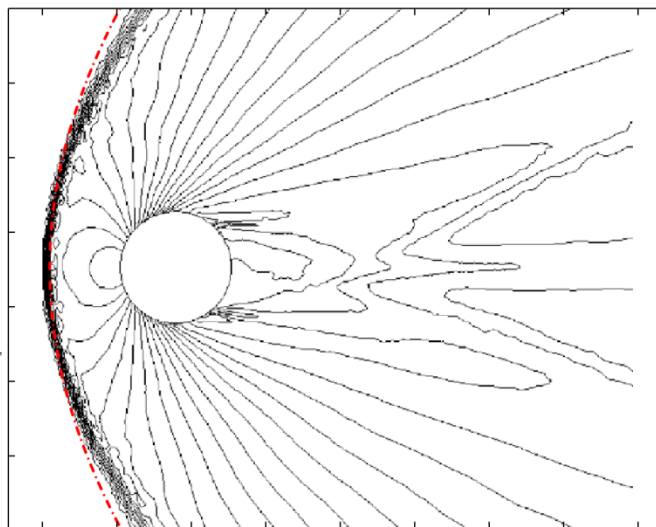
Результаты расчетов

2D, Обтекание цилиндра, $M=2$, 1024×1024

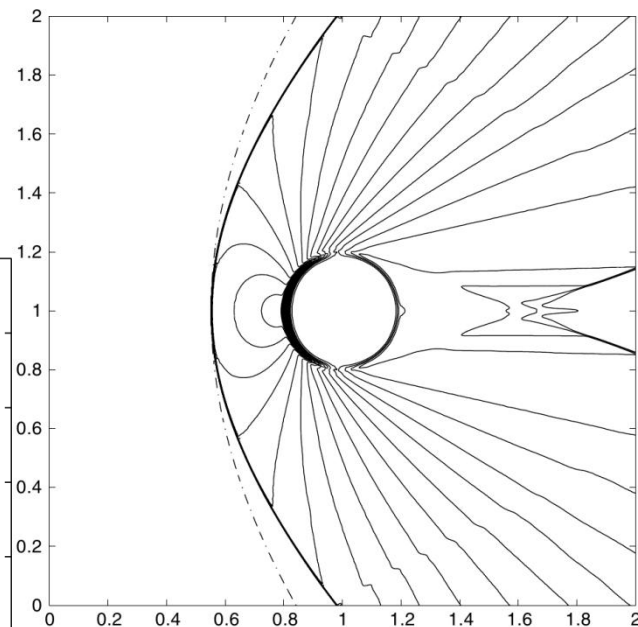
Isodensity lines



Free Boundary Method
(32 GPU)



Fluent (unstructured)

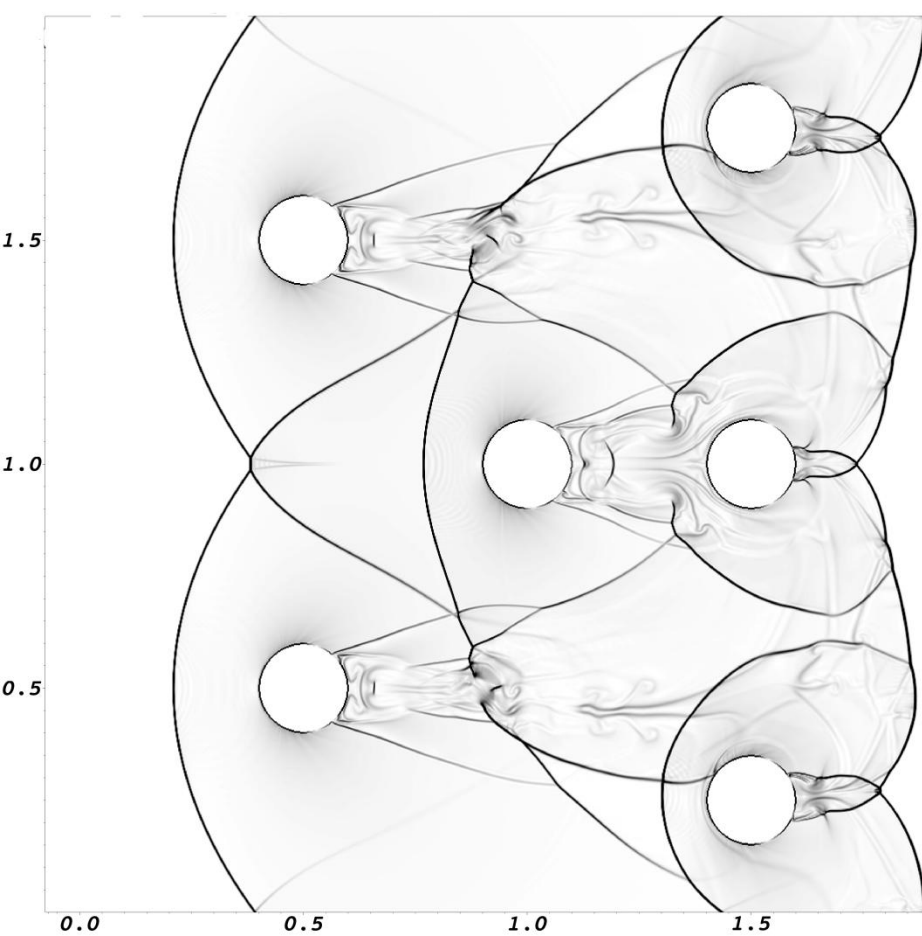


Penalisation Method

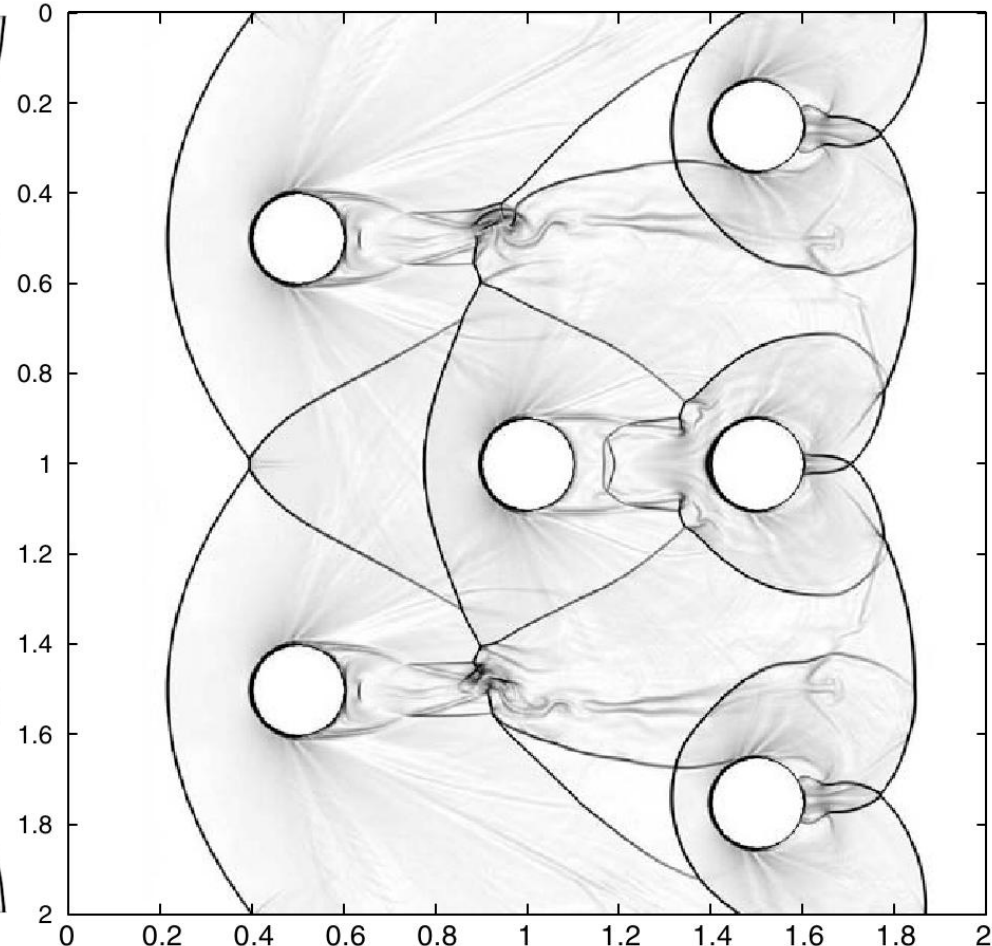
Результаты расчетов

2D, Обтекание группы цилиндров, $M=3$, 1024×1024 , $t=0.5$

Numerical Schlieren



Free Boundary Method (32 GPU)



Penalisation Method

Результаты расчетов

DLR F6



Ручное построение геометрии - до 1.5 месяцев

Результаты расчетов

DLR F6, расчетная сетка - 408x520x1256 (266 млн ячеек)

Автоматическое построение

DB: geometry.cgns
Cycle: 0 Time: 0

Pseudocolor
Var: L-vel
Max: 8.000
Min: 0.000

DB: geometry.cgns
Cycle: 0 Time: 0

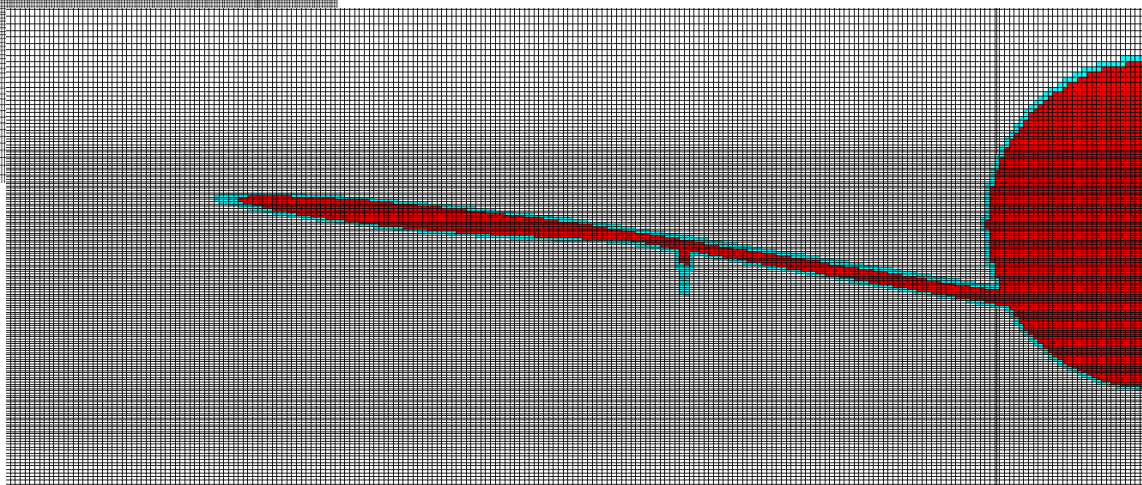
Pseudocolor
Var: L-vel
Max: 8.000
Min: 0.000

0,0

user: kvant

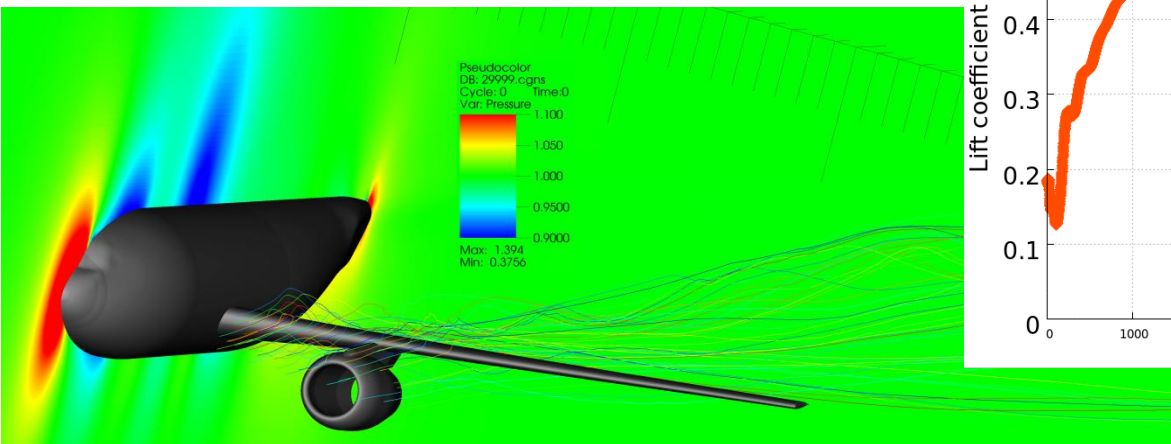
■ - пересекаемая ячейка

■ - внутренняя ячейка

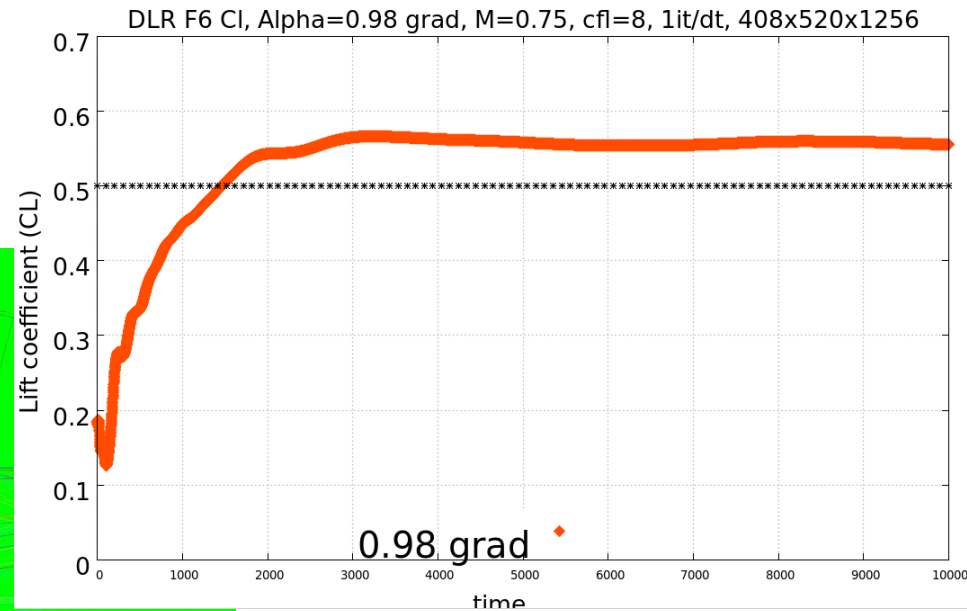


Результаты расчетов

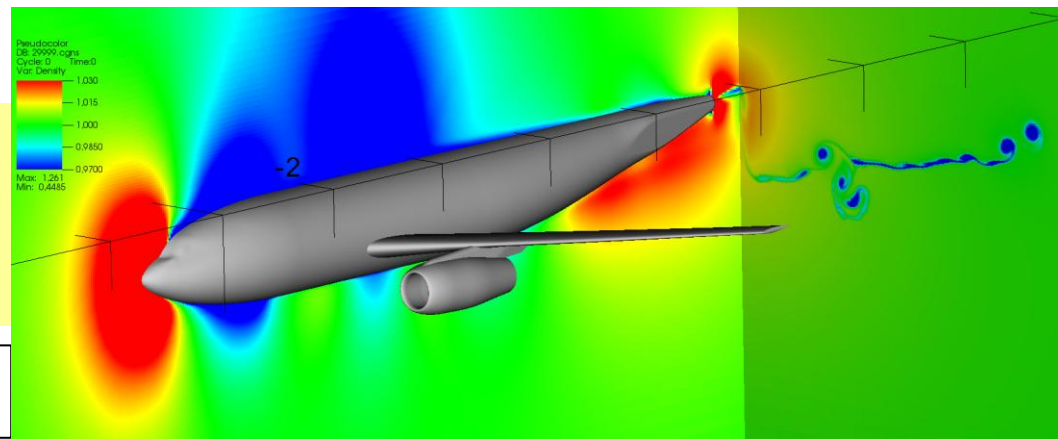
3D, DLR F6, $M=0.75$, $\alpha=0.98^\circ$, 260 млн ячеек,



Pressure & streamlines



162 GPU, 3 часа
СК «Лобачевский»,
ННГУ им Н.И.Лобачевского



Density

Результаты расчетов

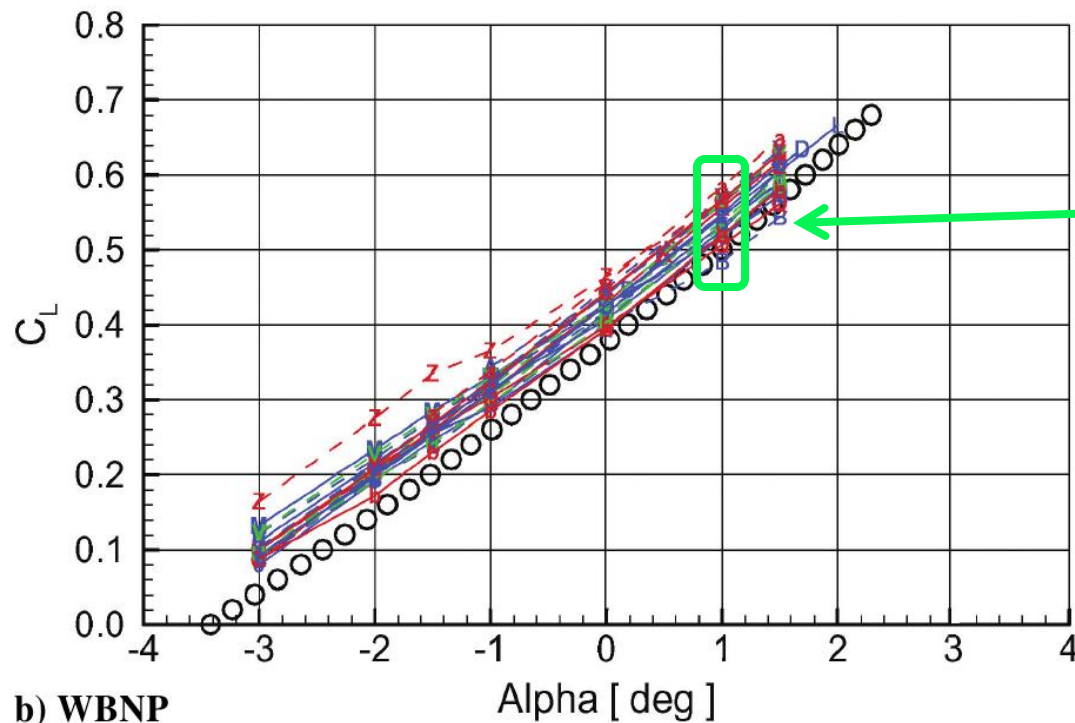
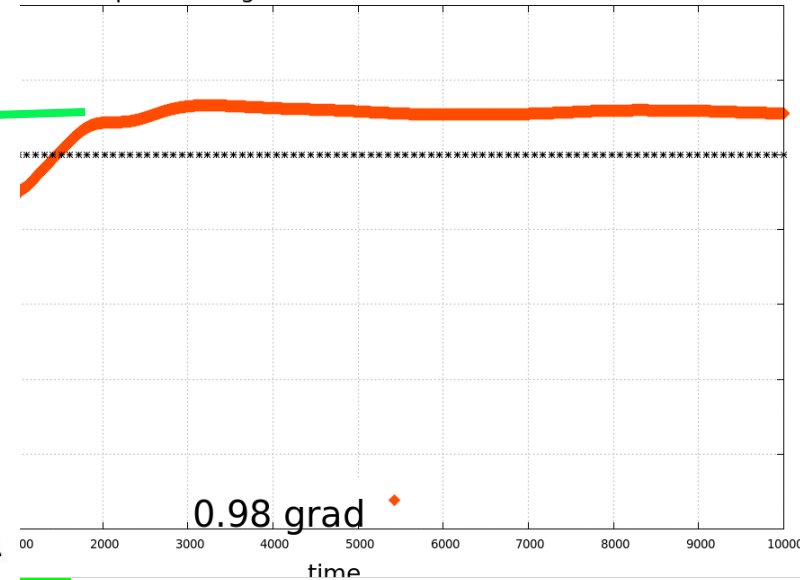


Fig. 10 Composite lift curve results for case 2: $M_\infty = 0.75$.

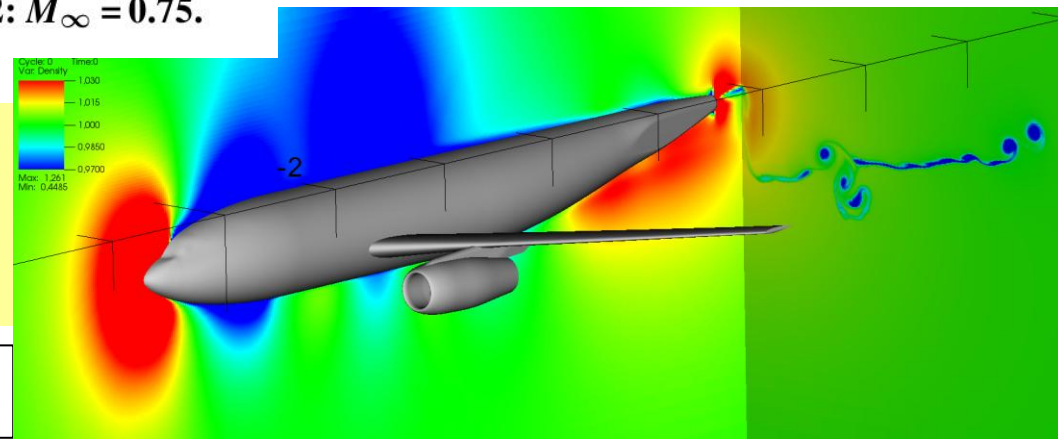
, 260 млн ячеек,

F6 CI, Alpha=0.98 grad, $M=0.75$, cfl=8, 1it/dt, 408x520x1256



162 GPU, 3 часа
СК «Лобачевский»,
ННГУ им Н.И.Лобачевского

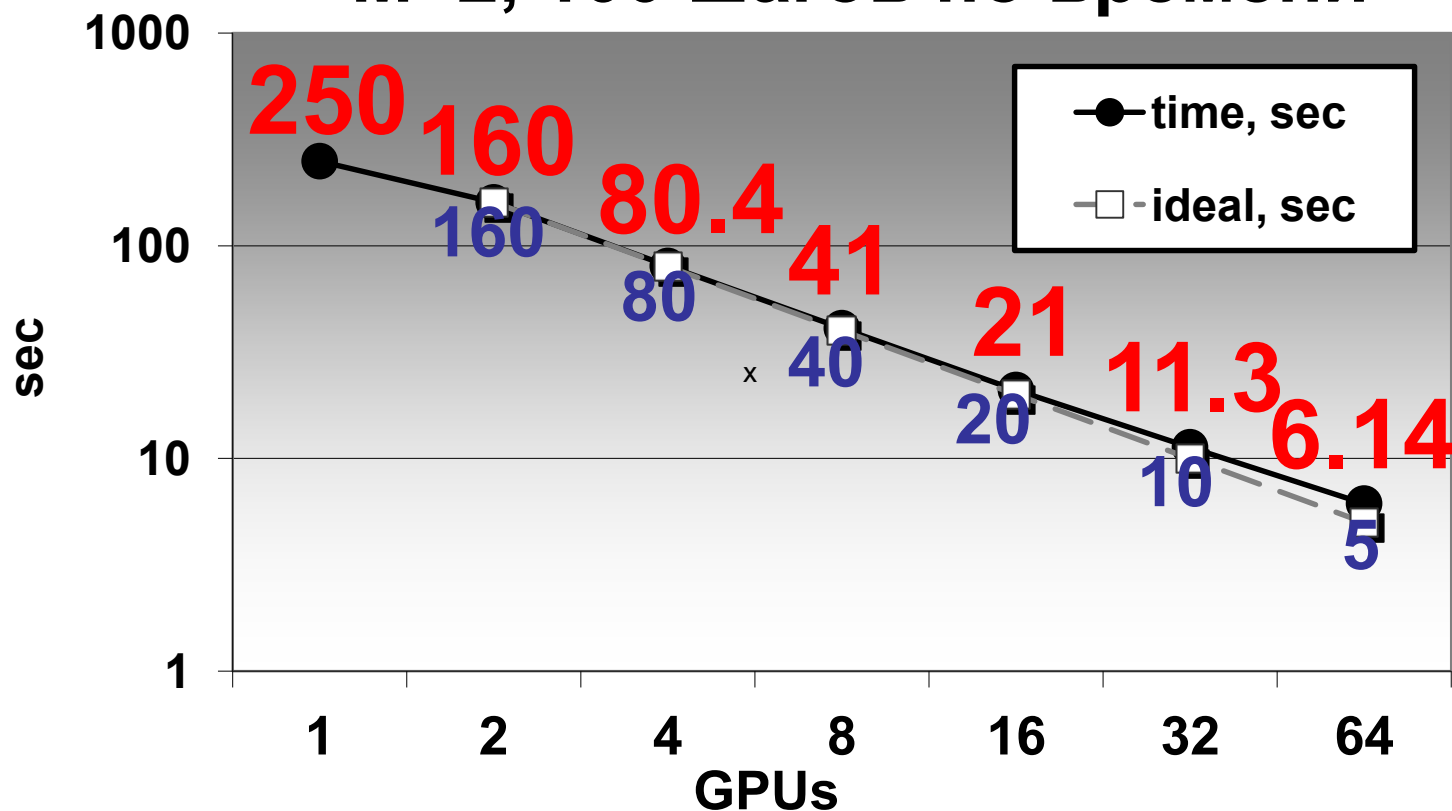
Density



Масштабируемость, 2D

Обтекание клина, 3.9 млн ячеек,

M=2, 100 шагов по времени



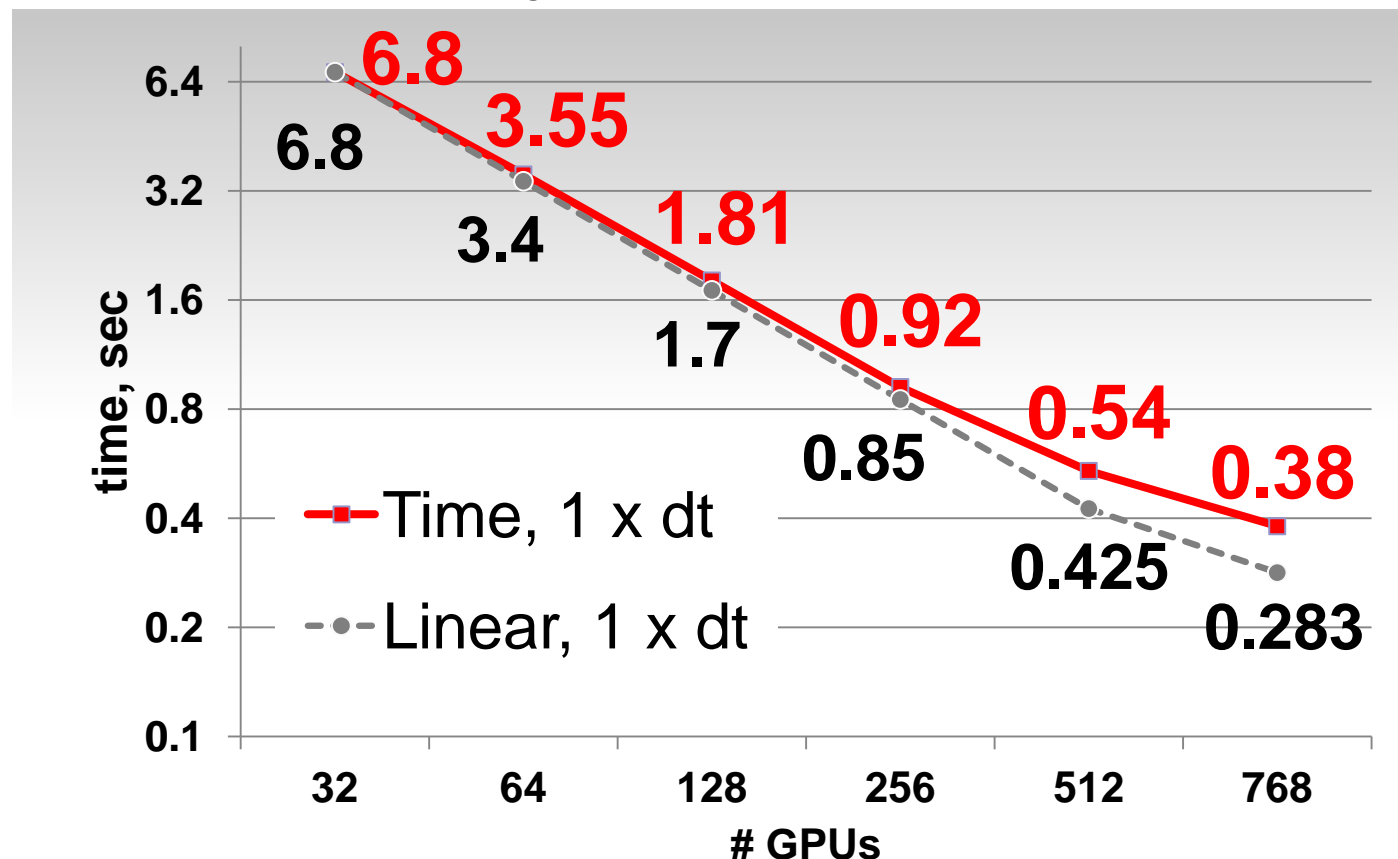
СК K100, ИПМ им М.В. Келдыша

Эффективность – **80%** на 64 GPU

Масштабируемость, 3D

150 млн ячеек, 1 шаг по времени

(взаимодействие ударной волны и погран слоя)



СК «Ломоносов», МГУ им М.В. Ломоносова

Эффективность – 75% на 768 GPU

Ускорение 1 GPU / 1 CPU(core) ~ 15-30x

Выводы

- Построен параллельный алгоритм для метода LU-SGS, доказана его корректность и эквивалентность последовательной версии;
- Реализован эффективный программный комплекс на основе параллельной версии LU-SGS с использованием метода свободной границы и декартовых сеток для расчета задач газовой динамики на multi-GPU системах;
- Предварительные результаты показали корректность работы программного комплекса и его хорошую масштабируемость на системах петафлопного уровня;
- Проведено численное моделирование ряда задач аэродинамики;

Планы

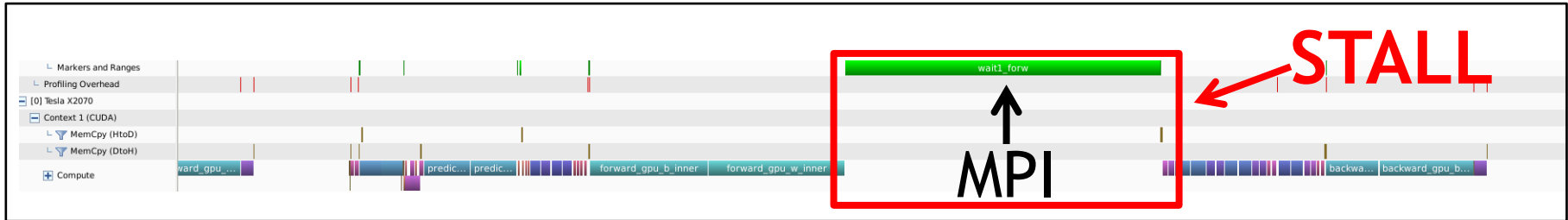
- Учет вязких диссипативных эффектов;
- Решение сопряженных задач газовой динамики и механики твердого тела;
- Оптимизация решателя под современные и будущие архитектуры GPU и других сопроцессоров;
- Real-time визуализация расчетов;



Спасибо за внимание!

Взаимодействие CUDA и MPI

MPI Send/Recv - RENDEZVOUS (default)



Rendezvous → Eager: +30% performance!

MPI Send/Recv - EAGER

